

Inhaltsverzeichnis

Vorwort	V
1 Überblick	1
1.1 Aufgaben und Trends.....	1
1.2 Vermessungsleistungen.....	4
1.3 Grundsätze	8
2 Öffentliches Vermessungswesen	17
2.1 Behörden und Gesetze	17
2.2 Baurechtliche Bestimmungen	19
2.3 Bauplanung und Bauvorbereitung	23
2.4 Grenzbezogene Absteckungen	29
2.5 Schlussvermessung und Bestandsdokumentation	31
2.6 Tätigkeiten des ÖbVI	34
3 Auswertung von Messungen	35
3.1 Messung und Messabweichungen.....	35
3.1.1 Messung	35
3.1.2 Messabweichungen	36
3.1.3 Messwert	38
3.1.4 Varianz und Standardabweichung.....	40
3.1.5 Varianzfortpflanzungsgesetz.....	41
3.2 Verteilungen und Vertrauensbereich.....	42
3.2.1 Statistische Verteilungen.....	42
3.2.2 Vertrauensbereich	45
3.2.3 Testverfahren	50
3.3 Messunsicherheit.....	55
3.4 Vektorielle Messgrößen	62
3.5 Toleranzen.....	66
3.5.1 Bezeichnungen	66
3.5.2 Bau- und Vermessungstoleranz.....	69
3.6 Ausgleichungsrechnung	73
3.7 Koordinatentransformation	79

Inhaltsverzeichnis

4	Bezugssysteme und Koordinatensysteme	86
4.1	Bezugsflächen	86
4.1.1	Lagebezugsflächen.....	86
4.1.2	Höhenbezugsflächen.....	89
4.2	Bezugssysteme	92
4.2.1	Lagebezugssystem	92
4.2.2	Höhenbezugssystem.....	93
4.2.3	Dreidimensionale Bezugssysteme.....	96
4.2.4	Schwerebezugssystem.....	98
4.3	Koordinatensysteme.....	99
4.4	Geodätisches Datum.....	102
5	Grundlagen der Sensorik.....	105
5.1	Grundlagen der instrumentellen Optik.....	106
5.1.1	Licht und seine Ausbreitungseigenschaften.....	106
5.1.2	Optische Bauelemente und einfache Instrumente	118
5.1.3	Interferenz des Lichts.....	136
5.2	Grundlagen der Elektronik	142
5.2.1	Gleichstrom und Gleichstromnetze	146
5.2.2	Wechselstrom und Wechselstromnetze.....	150
5.2.3	Elektronische Bauelemente	154
5.2.4	Digitalelektronik	169
5.3	Basissensoren der Ingenieurgeodäsie.....	175
5.3.1	Sensoren für geometrische Größen	177
5.3.2	Sensoren für mechanische Größen.....	204
5.3.3	Sensoren zur Temperaturmessung	211
5.3.4	Glossar zu Sensoren	214
5.4	Messsignalverarbeitung	216
5.4.1	Analoge Signalverarbeitung.....	217
5.4.2	Digitale Signalverarbeitung	224
5.4.3	Analog-Digital-Wandlung	226
5.4.4	Signalübertragung	226
5.4.5	Zeit- und Frequenzmessung	230
5.4.6	Aufbereitung von Messdaten	232
6	Messverfahren.....	238
6.1	Elektronische Tachymetrie.....	238
6.1.1	Richtungsmessung	241
6.1.1.1	Instrumentelle Abweichungen	241
6.1.1.2	Horizontier- und Zentrierabweichungen	247

6.1.1.3	Genauigkeit	252
6.1.2	Distanzmessung	253
6.1.2.1	Messprinzipien	254
6.1.2.2	Korrektionen und Reduktionen	258
6.1.2.3	Genauigkeit	267
6.1.3	Zielverfolgung	269
6.1.4	Kreiselmessung	273
6.2	Terrestrisches Laserscanning	278
6.2.1	Klassifizierung	278
6.2.2	Messprinzip beim tachymetrischen Laserscanning	279
6.2.3	Vergleich mit punktbezogenen Messverfahren	282
6.2.4	Technische Daten für tachymetrische Laserscanner	282
6.2.5	Klassifizierung tachymetrischer Laserscanner	284
6.2.6	Ablauf und Komponenten eines Messprojekts	286
6.2.7	Software für TLS	293
6.3	Höhenmessungen	294
6.3.1	Nivellement	294
6.3.1.1	Geometrisches Nivellement	295
6.3.1.2	Nivellierinstrument	299
6.3.1.3	Verfahrensabweichungen	305
6.3.1.4	Genauigkeitsschätzung	310
6.3.1.5	Motorisiertes Nivellement	312
6.3.2	Trigonometrische Höhenbestimmung	315
6.3.3	Stromübergangsmessung	323
6.3.4	Hydrostatische Höhenbestimmung	329
6.3.4.1	Physikalisches Prinzip	329
6.3.4.2	Schlauchwaage	332
6.3.4.3	Druckmesssystem	334
6.3.4.4	Hydrostatisches Nivellement	335
6.3.4.5	Verfahrensabweichungen	338
6.3.4.6	Überlauf- und Wägesysteme	341
6.4	Abstands- und Längenänderungsmessung	344
6.5	Fluchtungsmessung	351
6.5.1	Mechanische und optische Fluchtung	352
6.5.2	Kollimation und Autokollimation	353
6.5.3	Alignment	360
6.6	Neigungsmessung	365
6.7	Vertikale Punktübertragung	375
6.8	Industrievermessung	380
6.8.1	Koordinatenmessgerät	382
6.8.2	Theodolitmesssystem	384

Inhaltsverzeichnis

6.8.3	Präzisionstachymeter.....	389
6.8.4	Lasertracker.....	392
6.9	GNSS-Messungen	406
6.9.1	GNSS-Systeme.....	407
6.9.2	Grundlagen der GNSS-Positionsbestimmung.....	408
6.9.3	GNSS-Empfänger und -Auswertesoftware	419
6.9.4	Messabweichung bei der GNSS-Positionsbestimmung	420
6.9.5	Stationsabhängige Messabweichungen.....	425
7	Grundlagennetze	431
7.1	Bezugssystem.....	431
7.2	Lage- und Höhennetz	432
7.3	Berechnung und Analyse	436
7.3.1	Lagerung	436
7.3.2	Freie Netzausgleichung.....	438
7.3.3	Genauigkeit	442
7.3.4	Zuverlässigkeit	443
7.3.5	Netzoptimierung.....	451
8	Absteckungen im Industriebau.....	457
8.1	Bezugssystem.....	459
8.2	Standpunktbestimmung.....	460
8.2.1	Freie Stationierung.....	461
8.2.2	Standpunktbestimmung mit Tachymeter	462
8.2.3	Standpunktbestimmung mit GNSS	468
8.3	Absteckung von Geraden	471
8.4	Punktabsteckung	474
8.4.1	Berechnung der Absteckungsdaten	474
8.4.2	Absteckungsgenauigkeit	477
8.4.3	Zentrierabweichung	481
8.4.4	Absteckung mit Messband	483
8.4.5	Absteckung mit Totalstation	484
8.4.6	Absteckung mit GNSS	488
8.5	Gebäudeabsteckung	489
8.6	Absteckung von Turmbauwerken	500
8.7	Absteckung mit Baumaschinen.....	508
8.8	Vermarkung	515
8.9	Baukontrollmessungen.....	530

9	Bogengeometrie und Bogenabsteckung	534
9.1	Begriffsbestimmungen	534
9.2	Berechnung und Absteckung eines Kreisbogens	537
9.2.1	Bestimmung des Tangentenschnittwinkels	538
9.2.2	Berechnung und Absteckung der Bogenhauptpunkte	542
9.2.3	Berechnung und Absteckung der Kreisbogenzwischenpunkte	545
9.3	Berechnung von Kreisbogenkombinationen	556
9.3.1	Berechnung eines zweiteiligen Korbogens	557
9.3.2	Berechnung eines dreiteiligen Korbogens	559
9.3.3	Berechnung eines Gegenbogens	561
9.4	Berechnung und Absteckung eines Übergangsbogens.....	564
9.4.1	Klotoide als Übergangsbogen zwischen Gerade und Kreisbogen.....	568
9.4.2	Scheitelklotoide.....	575
9.4.3	Eilinie	580
9.4.4	Wendelinie	587
9.4.5	Sonderformen des Übergangsbogens	591
9.5	Bogenkombinationen	594
9.5.1	Symmetrische Anordnung.....	594
9.5.2	Asymmetrische Anordnung	598
9.5.3	Zweiteiliger Korbogen mit Übergangsbogen am BA und BE	600
9.5.4	Zweiteiliger Korbogen mit Übergangsbogen am BA, RW, BE	601
9.6	Absteckungskontrollen.....	602
	Literaturverzeichnis	606
	Stichwortverzeichnis	617